

ACBAR-Exzentergetriebe

ACBAR-Exzentergetriebe



- Getriebe Normprogramm umfaßt derzeit eine Reihe von Getrieben bis 1000 Nm Antriebsmoment.
- Getriebe sind Normgetriebe.
- Getriebe sind auf dem Baukastenprinzip aufgebaut.
- Getriebe zeichnen sich durch symmetrische, kompakte und koaxiale Formen aus.
- Getriebe können mit kleinen bis größten Untersetzungen ins Langsame auf minimalstem Raum ausgerüstet werden.
- Getriebe kennen in Bezug auf Untersetzung praktisch keine Grenzen.
- Getriebe mit Untersetzung bis 13600 : 1 in einer Stufe.
- Getriebe können mit beinahe jeder beliebigen Untersetzung geliefert werden.
- Getriebe werden mit Standarduntersetzung kurzfristig geliefert.
- Getriebe werden mit 1500 min⁻¹ oder 3000 min⁻¹ in Sonderfällen bis 6000 min⁻¹ angetrieben.
- Getriebe können mit allen Normmotoren mit IEC Abmessungen bestückt werden.
 - Ex geschützte Motoren
 - Gleichstrommotoren
 - Synchronmotoren
- Getriebe können in jeder beliebigen Lage montiert werden.
- Getriebe sind allseitig vollkommen öldicht.
- Getriebe haben „Life-Time“ Schmierung.
- Getriebe sind ohne Ölarmaturen.
- Getriebe sind absolut wartungsfrei.
- Getriebe mit einem Minimum an beweglichen Teilen.
- Getriebeteile rotieren ausnahmslos auf Wälzlagern.
- Getriebe werden anhand von Auswahldiagrammen bestimmt und ausgewählt.

ACBAR-Exzentergetriebe

Typ	Nenn Drehmoment Nm	Reduktion Min.	Max.*
01	10	5,011:1	5049:1
11	80	2,5 :1	8855:1
81	150	5,8 :1	13600:1
121	250	7,0 :1	8007:1
12/451	450	7,0 :1	8007:1
251	600	4,5 :1	10152:1
501	1000	6,0 :1	10441:1

*Bei 2stufigen Getrieben läßt sich die Reduktion wesentlich erhöhen. [gesamt Reduktion = Red. Stufe 1 x Red. Stufe 2]
Bei 2stufigen Getrieben verändert sich die Gesamtlänge!

ACBAR-Exzentergetriebe

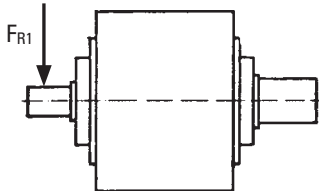
Mögliche Reduktionen und max. Drehmomente



Maximale Radialkräfte

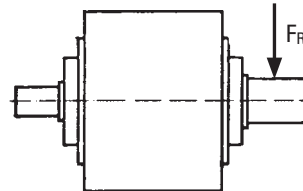
Eingangsdrehzahl min ⁻¹	11	81	121	12/451	251	501
	F _{R1} [N]	F _{R1} [N]	F _{R1} [N]	F _{R1} [N]	F _{R1} [N]	F _{R1} [N]
800	400	600	800	800	1200	1430
1000	370	560	740	740	1100	1330
1250	340	520	670	670	1020	1230
1600	320	480	630	630	940	1140
2000	290	440	590	590	870	—
2500	270	400	540	540	—	—
3200	250	380	500	500	—	—

Zulässige Radialkraft F_{R1}, bezogen auf die Mitte des Eintriebs



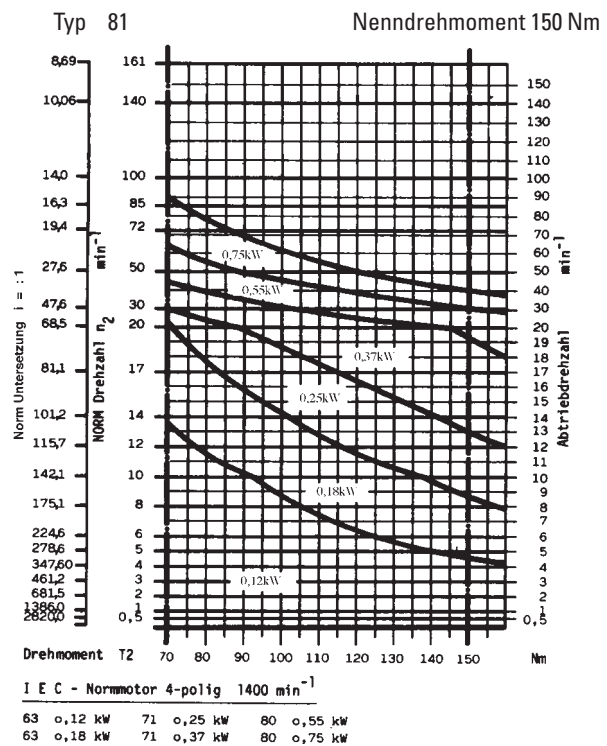
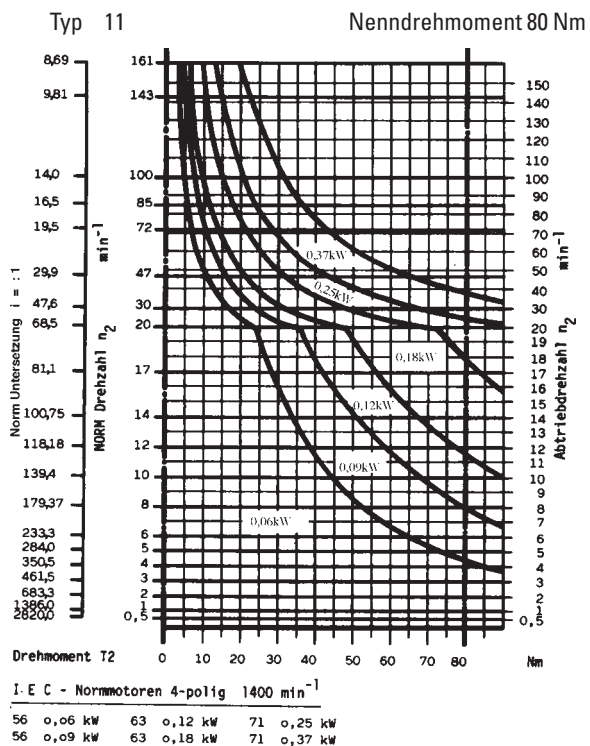
Abgangsdrehzahl min ⁻¹	11	81	121	12/451	251	501
	F _R [N]	F _R [N]	F _R [N]	F _R [N]	F _R [N]	F _R [N]
10	2320	3880	5870	11800	15900	19500
15	2000	3340	5040	10300	13800	16900
25	1710	2860	4330	8980	12000	14700
40	1470	2460	3710	7830	10500	12800
65	1260	2100	3180	6830	9180	11200
100	1080	1800	2740	5940	7970	9750
125	1000	1670	2530	5540	7440	9110
160	930	1550	2340	5170	6950	8500
200	860	1430	2170	4830	6480	7930
250	800	1330	2000	4500	6050	7400

Zulässige Radialkraft F_R, bezogen auf die Mitte des Abtriebs



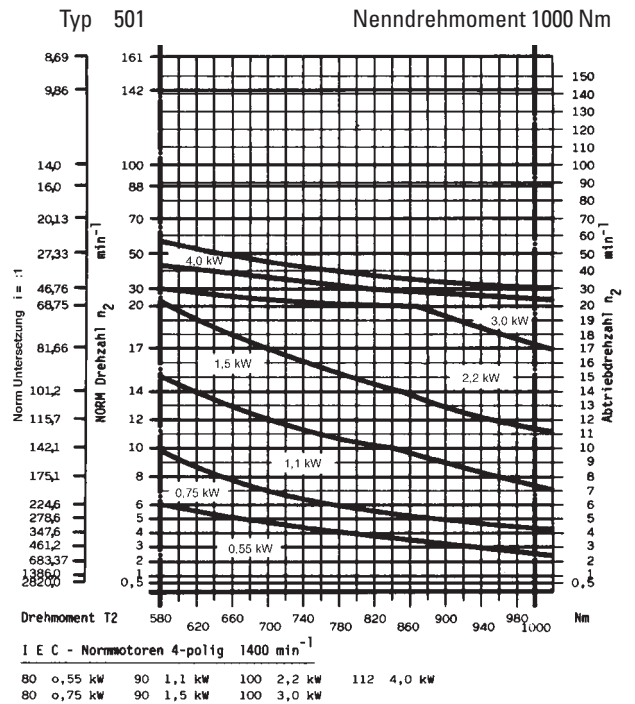
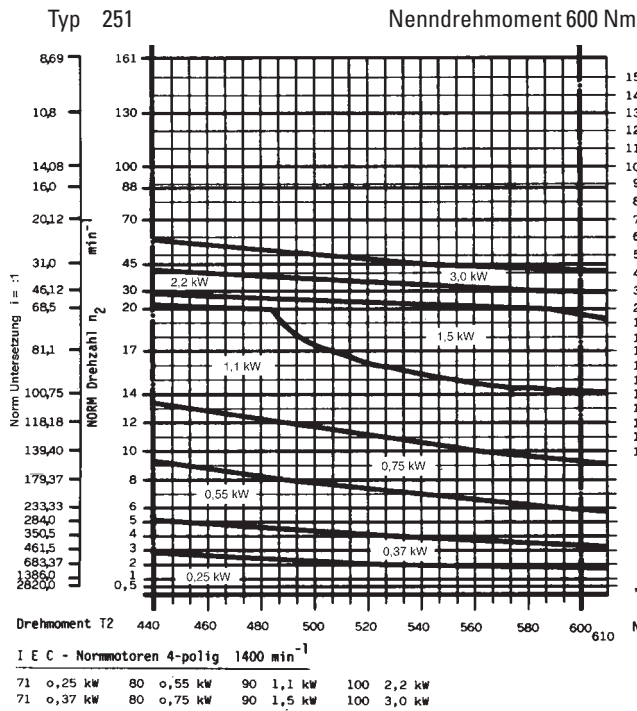
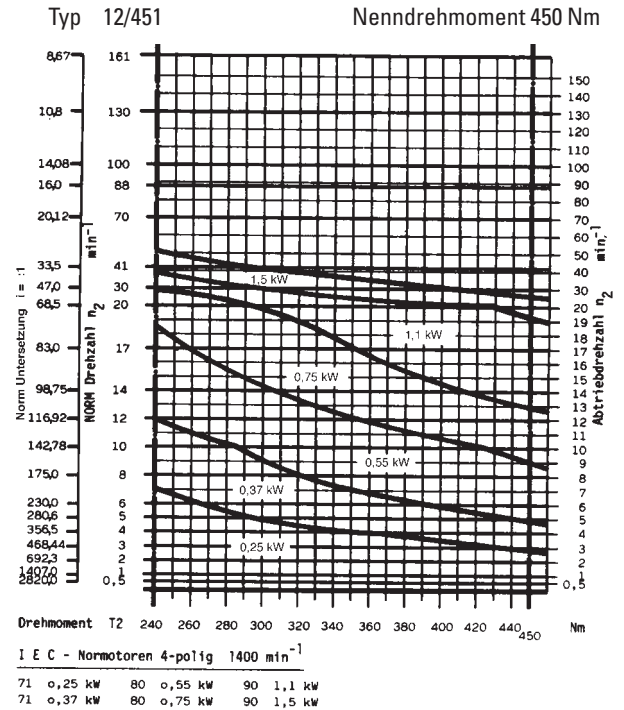
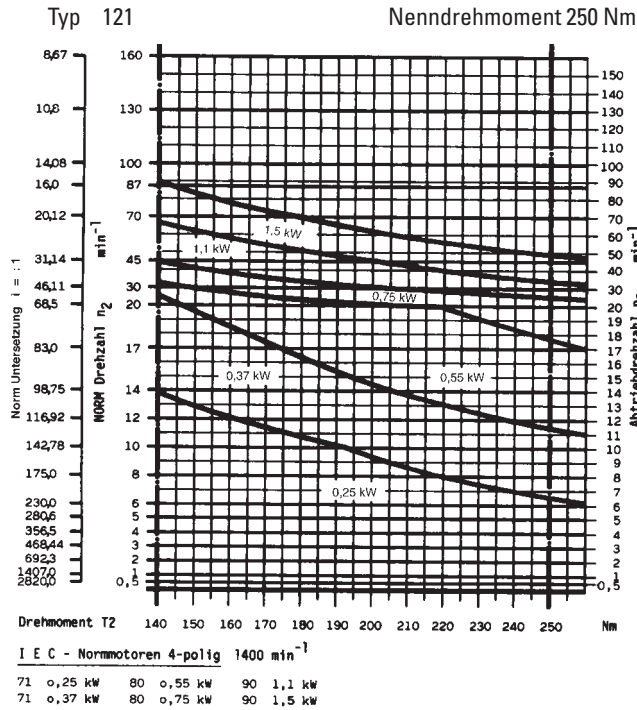
Reduktionen

Typ	Reduktion		
01	8,69:1	68,50:1	233,30:1
01	9,56:1	81,10:1	284,00:1
01	14,12:1	100,75:1	350,00:1
01	16,62:1	118,18:1	461,00:1
01	19,62:1	139,40:1	683,37:1
01	46,12:1	179,37:1	1386,00:1
			2774,00:1



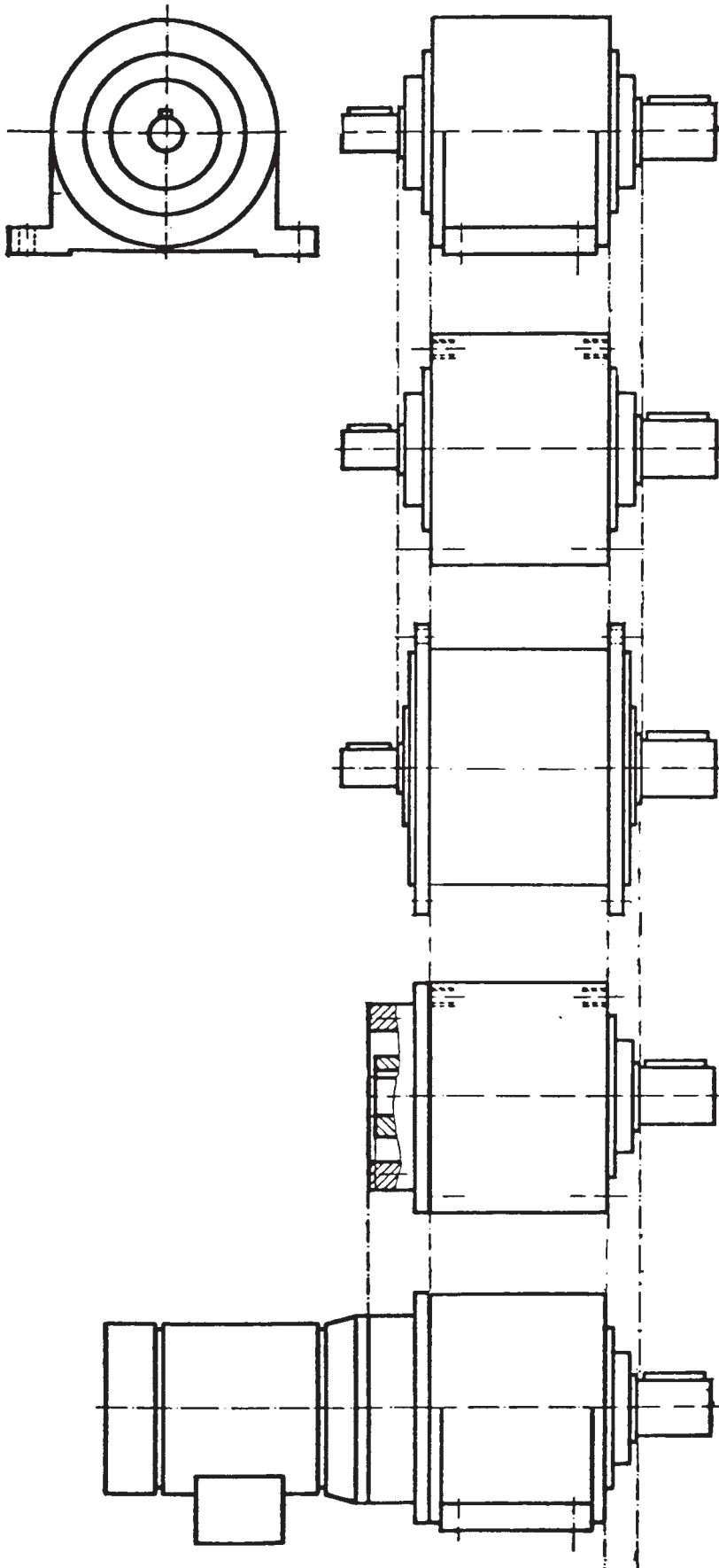
ACBAR-Exzentergetriebe

Auswahldiagramm



ACBAR-Exzentergetriebe

Bauarten



FS___ **Fußgetriebe**
mit zwei freien
Wellenenden

AS___ **Flanschgetriebe**
mit B 14 Flansch
beidseitig

ASF___ I/II **Flanschgetriebe**
mit B 5 Flansch
I = Antriebsseite
mit B 5 Flansch
II = Abtriebsseite
I/II = Flansch
beidseitig

MAS___ **Flanschgetriebe**
mit Motoradapter
und Hohlwelle

MASF___ **zusätzlich** mit
Flansch B 5 am
Abtrieb

MFS___ **Fußgetriebe**
mit Motoradapter
und Hohlwelle

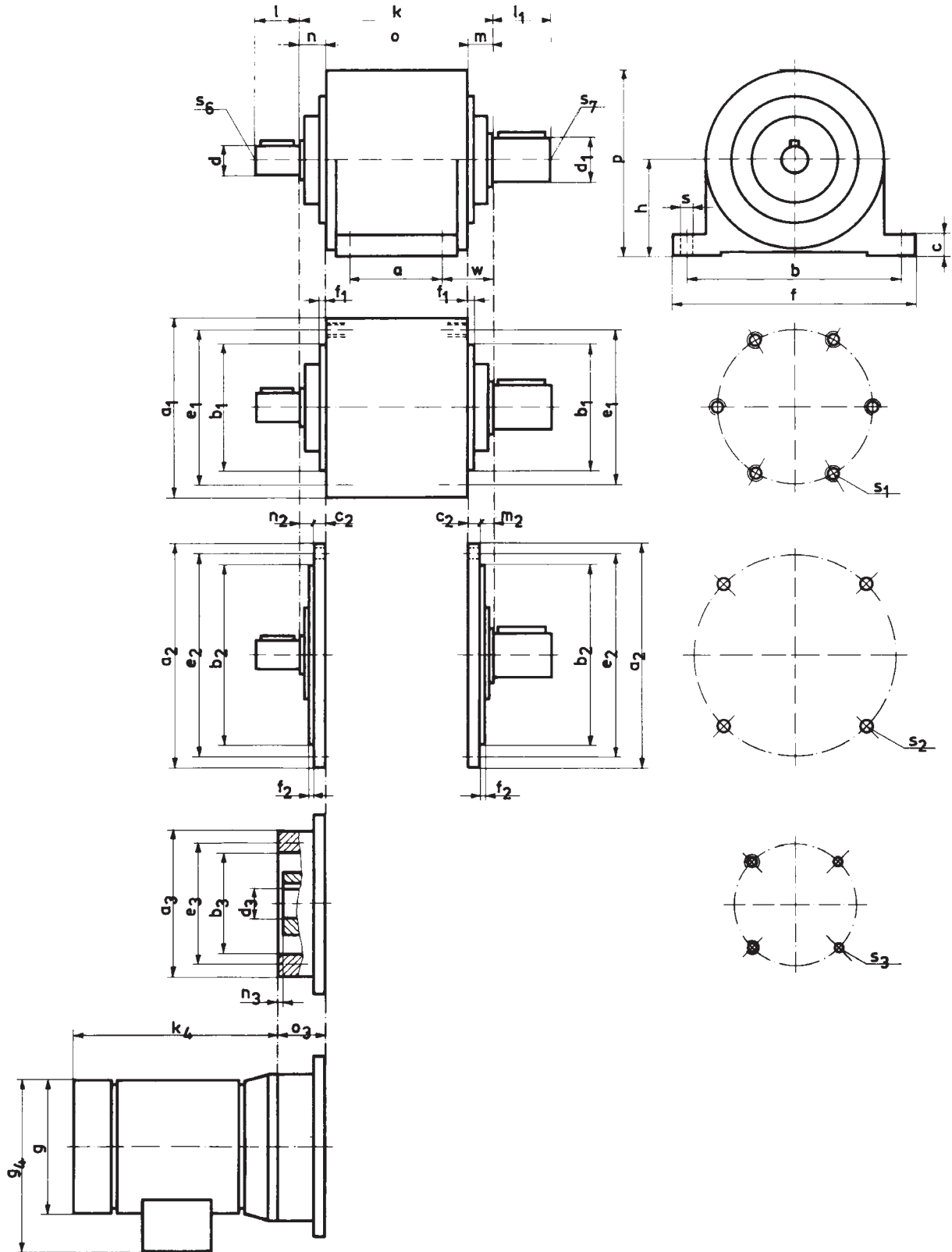
MAS___ **Flanschgetriebe**
mit Motor

MASF___ **zusätzlich** mit
Flansch B 5 am
Abtrieb

MFS___ **Fußgetriebe**
mit Motor

Leistung
IEC-Motorgröße

Maßblatt



ACBAR-Exzentergetriebe

Abmessungen



Getriebe-Abmessungen

Typ		01	11	81	121	12/451	251	501	
B3/B6	a	30,0	46	75,0	80,0	80,0	90	120,0	
	b	74,0	134	190,0	214,0	214,0	250	300,0	
V5/V6	c	7,0	12	14,0	17,0	17,0	20	22,0	
	f	90,0	150	215,0	246,0	246,0	280	330,0	
	h	37,0	65	90,0	105,0	105,0	110	135,0	
	k	80,0	136	165,0	188,0	188,0	210	269,0	
	m	15,0	30	20,0	23,0	23,0	32	35,0	
	n	15,0	26	20,0	23,0	23,0	32	35,0	
	o	50,0	80	125,0	142,0	142,0	146	199,0	
	p	74,5	124	172,5	197,5	197,5	216	265,0	
	s	5,5	7	10,5	11,0	11,0	13	14,0	
	w	25,0	53	45,0	54,0	54,0	60	74,5	
	Wellen- ende	d	6 _{k6}	14 _{k6}	19 _{k6}	24 _{k6}	24 _{k6}	28 _{k6}	32 _{k6}
		l	12,0	30	40,0	45,0	45,0	50	60,0
		d ₁	10 _{k6}	19 _{k6}	24 _{k6}	28 _{k6}	32 _{k6}	38 _{k6}	55 _{k6}
		l ₁	20,0	40	50,0	50,0	60,0	80	100,0
S ₆		—	M4	M6	M6	M6	M8	M10	
S ₇		—	M6	M6	M8	M10	M10	M16	
B14		a ₁	75 _{k6}	118	165,0	185,0	185,0	212	260 _{k6}
V18/ V19	b ₁	—	95 _{k6}	135 _{k6}	140 _{k6}	140 _{k6}	170 _{k6}	190 _{k6}	
	e ₁	67,0	107,0	150,0	170,0	170,0	195,0	240,0	
	f ₁	—	4,0	3,0	4,0	4,0	4,0	3,0	
	s ₁	4M4x5	4M6x10	4M6x20	8M6x20	8M6x20	4M8x24	6M8x24	
B5 V1/V3	a ₂	102,0	165	230,0	250,0	250,0	280	320,0	
	b ₂	72 _{k6}	130 _{k6}	170 _{k6}	185 _{k6}	185 _{k6}	220 _{k6}	260 _{k6}	
	c ₂	6,0	8	10,0	12,0	12,0	15	15,0	
	e ₂	88,0	145	200,0	215,0	215,0	250	290,0	
	f ₂	2,0	3	3,0	4,0	4,0	4	5,0	
	m ₂	6,0	22	10,0	11,0	11,0	17	15,0	
	n ₂	6,0	18	10,0	11,0	11,0	17	15,0	
	s ₂	5,5	4x9	4x11	4x11	4x11	4x14	4x14	

Bei Bedarf bitte Maßblatt anfordern!



Motoren-Abmessungen

Typ		01	11	81	121	12/451	251	501
56	a ₃	80,0	105					
	b ₃	50 ^{E8}	70 ^{E8}					
	e ₃	65,0	85					
	d ₃	9 ^{F7}	9 ^{F7}					
	n ₃	7,5	4					
	o ₃	34,0	33					
	g	105,0	105					
	g ₄	152,5	172					
	k ₄	149,5	152					
	s ₃	4x5,5	4x6,5					
63	a ₃		120	140				
	b ₃		80 ^{E8}	95 ^{E8}				
	e ₃		100	115				
	d ₃		11 ^{F7}	11 ^{F7}				
	n ₃		4	3				
	o ₃		33	23				
	g		122	122				
	g ₄		185	185				
	k ₄		162	162				
	s ₃		4x6,5	4xM8				
71	a ₃		105	160	160	160	160	
	b ₃		70 ^{E8}	110 ^{H7}	110 ^{H7}	110 ^{H7}	110 ^{H7}	
	e ₃		85	130	130	130	130	
	d ₃		14 ^{F7}	14 ^{F7}	14 ^{F7}	14 ^{F7}	14 ^{F7}	
	n ₃		4	4	3	3	6	
	o ₃		33	40	55	55	38	
	g		140	140	140	140	140	
	g ₄		197	197	197	197	197	
	k ₄		207	207	207	207	207	
	s ₃		4x6,5	4x8,5	4xM8	4xM8	4xM8	
80	a ₃		160	200	200	200	200	200
	b ₃			110 ^{H7}	130 ^{H7}	130 ^{H7}	130 ^{H7}	130 ^{H7}
	e ₃		130	165	165	165	165	
	d ₃		19 ^{F7}	19 ^{F7}	19 ^{F7}	19 ^{F7}	19 ^{F7}	
	n ₃		4	3	3	10	4	
	o ₃			40	83	83	60	45
	g		162	162	162	162	162	
	g ₄		218	218	218	218	218	
	k ₄		232	232	232	232	232	
	s ₃			4x8,5	4xM10	4xM10	4x11	4x11
90	a ₃			200	200	200	200	
	b ₃			130 ^{H7}	130 ^{H7}	130 ^{H7}	130 ^{H7}	
	e ₃			165	165	165	165	
	d ₃			24 ^{F7}	24 ^{F7}	24 ^{F7}	24 ^{F7}	
	n ₃			3	3	10	4	
	o ₃			83	83	60	45	
	g			186	186	186	186	
	g ₄			243	243	243	243	
	k ₄			236	236	236	236	
	s ₃			4xM10	4xM10	4x11	4x11	
100	a ₃					200	200	
	b ₃					130 ^{H7}	130 ^{H7}	
	e ₃					165	165	
	d ₃					28 ^{F7}	28 ^{F7}	
	n ₃					10	4	
	o ₃					60	45	
	g					200	200	
	g ₄					254	254	
	k ₄					302	302	
	s ₃					4x11	4x11	
112	a ₃						200	
	b ₃						130 ^{H7}	
	e ₃						165	
	d ₃						28 ^{F7}	
	n ₃						4	
	o ₃						45	
	g						224	
	g ₄						278	
	k ₄						323	
	s ₃						4x11	

Die Abmessungen des Elektromotors können je nach Fabrikat variieren, sie sind daher unverbindlich